Документ подписан простой электронной подписью

Информация о владельце: Министерство науки и высшего образования Российской Федерации

ФИО: Карякин Андрей Виссатурнальное государственное автономное образовательное учреждение Должность: Руководитель НТИ НИЯУ МИФИ

Дата подписания: 20.02.2023 07:40:09

Уникальный программный ключ. Национальный исследовательский ядерный университет «МИФИ»

2e905c9a64921ebc9b6e02a1d35ea145f7838874

## новоуральский технологический институт

**УТВЕРЖДЕНА** Ученым советом НТИ НИЯУ МИФИ Протокол № 3 от 03.07.2020 г.

## Рабочая программа учебной дисциплины «Теория механизмов и машин»

Направление подготовки	15.03.05 Конструкторско-технологическое обеспечение машиностроительных производств
Профиль подготовки	Разработка оборудования для аддитивных технологий
Квалификация (степень) выпускника	Бакалавр
Форма обучения	Очная

Форма обучения	Очная
Семестр	3
Трудоемкость, ЗЕТ	3
Трудоемкость, час.	108
Аудиторные занятия, в т.ч.:	54
- лекции	18
- практические занятия	36
Самостоятельная работа	18
Занятия в интерактивной форме	10
Форма итогового контроля	экзамен
Семестр	4
Трудоемкость, ЗЕТ	2
Трудоемкость, час.	72
Аудиторные занятия, в т.ч.:	36
- работа над курсовым проектом	34
- практические занятия	2
Самостоятельная работа	36
Занятия в интерактивной форме	10
Форма итогового контроля	зачет
Индекс дисциплины в Рабочем учебном плане (РУП)	Б1.О.03.12

Рабочую программу составил: зав. кафедрой УК, к.т.н., доцент Карякин Андрей Виссарионович

## Содержание

1 Общие положения	4
2 Цели освоения учебной дисциплины	
3 Место учебной дисциплины в структуре ООП ВО	
4 Компетенции студента, формируемые в результате освоения учебной дисциплины	
5 Структура и содержание учебной дисциплины	6
5.1 Структура, содержание и календарный план дисциплины	
5.2 Содержание практических занятий	9
5.3 Содержание и трудоемкость СРС	
6 Оценочные средства для текущего контроля успеваемости и учебно-методическое	
обеспечение самостоятельной работы студентов	11
7 Учебно-методическое и информационное обеспечение учебной дисциплины	12
8 Материально-техническое обеспечение учебной дисциплины	12
ПРИЛОЖЕНИЕ АОшибка! Закладка не определ	лена.
Вопросы по курсу «Теплотехника и термодинамика»Ошибка! Заклади	ка не
определена.	

#### 1 Общие положения

Рабочая программа дисциплины «Теория механизмов и машин» по направлению подготовки 15.03.05 «Конструкторско-технологическое обеспечение машиностроительных производств», профилю «Технологии и оборудование для производства изделий из полимерных композитов» разработана в соответствии с ОС НИЯУ МИФИ, утверждённым Учёным советом университета, протокол № 18/03 от 31.05.2018 г., актуализированным Учёным советом университета, протокол № 18/09 от 10.12.2018 г.

#### 2 Цели освоения учебной дисциплины

Цели изучения дисциплины:

- 1. изучение определений, терминологии, методов анализа и конструирования механических и робототехнических систем;
- 2. освоение классификации механизмов, узлов и деталей, основ их проектирования и расчёта;
- 3. ознакомление с преобразователями движения: реечным, зубчатым, волновым, планетарным, цевочным, винт-гайка;
  - 4. получение представления о кинематической точности механизмов.

#### 3 Место учебной дисциплины в структуре ООП ВО

Данная учебная дисциплина входит в профессиональный модуль. Методы, изучаемые в данном курсе, базируются на фундаментальных законах физики, математики, теоретической механики и являются основой для проектирования новых механизмов, подбора их приводов, анализа и оптимизации работы машин.

## 4 Компетенции студента, формируемые в результате освоения учебной дисциплины

Процесс изучения дисциплины направлен на формирование и развитие следующих профессиональных компетенций.

УК-1; УК-2; УК-6; ОПК-9; УКЦ-2; УКЕ-1; ПК-5

В результате освоения дисциплины студент должен:

#### Знать:

- **31:** основные понятия ТММ, основные виды механизмов, виды кинематических пар и их условные изображения на схемах;
- **32**: основы классификации кинематических цепей и структурных групп механизмов, понятие групп Ассура;
- з3: способы синтеза рычажных и кулачковых механизмов;

#### Уметь:

- **у1**: определять степень подвижности пространственных и плоских механизмов и манипуляторов;
- у2: проводить кинематический и силовой анализ рычажного механизма
- **у3**: подбирать привод механизма, производить его динамический анализ и подбирать маховик;

#### Владеть:

**в1**: навыками проектирования уравновешенных механизмов, выбора способов и оборудования виброзащиты механизмов.

## 5 Структура и содержание учебной дисциплины

## 5.1 Структура, содержание и календарный план дисциплины – 3 семестр

Общая трудоёмкость дисциплины составляет 3 зачётных единиц, 108 часа

		Виды уч	ебной деятель-	
	Неделя	ности сту	CPC,	
Раздел учебной дисциплины		ёмкость в часах		
	семестра	Потитит	Практические	час
		Лекции	работы	
1. Строение механизмов. Роль, место и	1-5	6	ПР1, ПР2	T1, 4
задачи ТММ как науки. Основные опре-				
деления. Классификация машин и меха-				
низмов. Кинематические пары: класси-				
фикация, виды, условные обозначения.				
Классификация кинематических цепей.				
Структура механизма: ведущие и ведо-				
мые, входные и выходные звенья. Опре-				
деление степени подвижности плоских и				
пространственных механизмов. Понятие				
избыточных степеней свободы и избы-				
точных связей. Превращение плоского				
механизма в самоустанавливающийся.				
Классификация плоских механизмов на				
основе групп Ассура. Условия работо-				
способности плоских рычажных меха-				
низмов. Проверка работоспособности ме-				
ханизма. Рабочий ход. Метрический син-				
тез механизма				
2. Кинематический анализ механиз-	5-9	2	ПР3, ПР4	T1, 5
мов. Аналоги скоростей и ускорений при				
различных видах движения звеньев. Ре-				
жимы движения механизма. Кинематиче-				
ский анализ методом диаграмм. Построе-				
ние графиков. Определение масштабов.				

		Виды уч	ебной деятель-	
	11	ности сту	CPC,	
Раздел учебной дисциплины	Неделя	ёмкость в часах		
	семестра	п	Практические	час
		Лекции	работы	
Кинематический анализ методом планов.				
Построение планов скорости и ускорения				
при вращательном и плоском движении				
звена. Построение планов скорости и				
ускорения при сложном движении звена.				
3. Силовой анализ механизмов. Метод	9-12	2	ПР5	T1, 3
кинетостатики. Центр масс и момент				
инерции звеньев различной формы. По-				
нятие и вычисление сил инерции и мо-				
ментов сил инерции. Сила производ-				
ственного сопротивления: задание и вы-				
числение. Условия равновесия в кинето-				
статике и их применение для вычисления				
реакций в кинематических парах. Спосо-				
бы проверки силового анализа по вели-				
чине мгновенной мощности и суммарной				
работе за цикл.				
4. Динамика механизмов. Краткие све-	12-14	4	ПР6	T1, 2
дения об электродвигателях. Выбор				
асинхронного электродвигателя для при-				
ведения механизма. Проверка по пуско-				
вому моменту. Понятие неравномерности				
движения механизма. Маховик как сред-				
ство обеспечения плавной работы. Расчёт				
и проектирование маховика. Приведение				
сил и масс в механизмах: приведённая				
сила, приведённый момент, приведённая				
масса, приведённый момент инерции.				
5. Вибрация, её применение в технике.	15-16	2	ПР7	T1, 2
Вибротранспортеры, виброактивность				

Раздел учебной дисциплины	Неделя семестра	Виды учебной деятель- ности студентов и трудо- ёмкость в часах		СРС,
	Comcorpa	Лекции	Практические	144
			работы	
машин. Источники вибрационных коле-				
баний. Гашение колебаний, защита меха-				
низмов от вибрации.				
6. Уравновешивание механизмов.	17-18	2	ПР8	T1, 2
Уравновешивание масс звеньев на фун-				
даменте, уравновешивание сил инерции				
звеньев. Статическая и динамическая ба-				
лансировка роторов.				

#### 5.2 Структура, содержание и календарный план дисциплины – 4 семестр

Общая трудоёмкость дисциплины составляет 2 зачётных единиц, 72 часа. Основная часть аудиторных часов отведена для выполнения курсового проекта.

Раздел курсового проекта	Неделя семестра	Трудоёмкость в часах	СРС,
Получение и ознакомление с заданием. Подбор и изучение литературы, ГОСТов и Стандартов предприятия на оформление текстовой документации.	1	ПР9	T2, 2
Структурный анализ и метрический синтез механизма – определение длин и масс звеньев, положений стоек. Оформление разделов 1 и 2 пояснительной записки и изображение механизма в 12 положениях на листе 1 графической части.	4	6	T3, 6
Определение скоростей и ускорений вы- ходного звена механизма методом диа- грамм. Оформление подраздела 3.1 пояс- нительной записки и диаграмм на листе 1	6	4	T3, 4

Doowed was one of the care	Неделя	Tayya ii wa ary p ya ay	CPC,
Раздел курсового проекта	семестра	Трудоёмкость в часах	час
графической части.			
Определение скоростей и ускорений вы-			
ходного звена механизма методом пла-			
нов. Сравнение результатов. Оформление			
подразделов 3.2, 3.3 и 3.4 пояснительной	8	4	T3, 4
записки и планов скоростей и ускорений			
на листе 2 графической части.			
Силовой анализ механизма методом пла-			
нов. Оформление раздела 4 пояснитель-	10	0	T2 0
ной записки и планов сил на листе 3 гра-	12	8	T3, 8
фической части.			
Динамический анализ механизма – выбор			
электродвигателя и проверка по пуско-			
вому моменту, подбор маховика, провер-			
ка энергетического баланса механизма.	14	4	T3, 4
Оформление раздела 5 пояснительной			
записки и графиков для выбора маховика			
на листе 1 графической части.			
Общее оформление и сдача курсового			
проекта. Оформление разделов «Введе-	16	4	T3, 4
ние» и «Литература» пояснительной за-	10	<del>'</del>	13,4
писки.			
Защита курсового проекта.	18	4	T3, 4

# 5.3 Содержание практических занятий – 3 семестр

Раздел курса	Трудоём-	Темы практических занятий
	кость, час	
Раздел 1 / ПР1	4	Структурный анализ механизма
Раздел 1 / ПР2	4	Метрический синтез механизма
Раздел 2 / ПРЗ	4	Кинематический анализ механизма методом диаграмм
Раздел 2 / ПР4	6	Кинематический анализ механизма методом планов

Раздел курса	Трудоём-	Темы практических занятий
	кость, час	
Раздел 3 / ПР5	6	Силовой анализ механизма
Раздел 4 / ПР6	4	Динамический анализ механизма
Раздел 5 / ПР7	4	Расчёт конструкции вибросита в составе системы очистки
		бурового раствора
Раздел 6 / ПР8	4	Расчёт баланса роторов и разгрузки опор винтового ком-
		прессора
Итого	36	

## 5.4 Содержание практических занятий – 4 семестр

Раздел курса	Трудоём-	Темы практических занятий
	кость, час	
ПР1	2	Подбор и изучение ГОСТов и Стандартов предприятия на
		оформление текстовой и графической документации - по-
		яснительной записки и чертежей курсового проекта.

# 5.5 Содержание и трудоёмкость СРС – 3 семестр

Индекс	Трудоём-	Наименование работы
	кость, час	
T1	18	Оформление отчётов по практическим занятиям.

## 5.6 Содержание и трудоёмкость СРС – 4 семестр

Индекс	Трудоём-	Наименование работы
	кость, час	
T2	2	Изучение Стандартов организации СТО НТИ-1 и СТО НТИ-2.
Т3	34	Выполнение расчётов и оформление разделов курсового проекта.

# 6 Оценочные средства для текущего контроля успеваемости и учебнометодическое обеспечение самостоятельной работы студентов

Для текущего контроля успеваемости студентов по всем разделам учебной программы используются результаты работ, выполненных на практических занятиях, содержание, которых, отражено в пункте 5.3 - 5.4.

60 баллов за работу в семестре студенты получают при условии выполнения всех практических работ (семестр 3) и курсового проекта (семестр 4).

Семестр 3 завершается экзаменом.

Семестр 4 завершается зачётом, на котором студенты отвечают на вопросы по выполненному курсовому проекту.

#### 7 Учебно-методическое и информационное обеспечение учебной дисциплины

- основная литература:
- 1. Артоболевский И.И. Теория механизмов и машин. Ленанд, 2019, ISBN 978-5-971-06251-6, 640 с.
- 2. Тимофеев, Г. А. Теория механизмов и машин: учебник и практикум для прикладного бакалавриата / Г. А. Тимофеев. 3-е изд., перераб. и доп. Москва: Издательство Юрайт, 2019. 368 с. (Высшее образование). ISBN 978-5-534-03793-7
- 3. Чусовитин, Н. А. Теория механизмов и машин: учебное пособие для вузов / Н. А. Чусовитин, В. П. Гилета, Ю. В. Ванаг. 2-е изд., перераб. и доп. Москва: Издательство Юрайт, 2019. 177 с. (Высшее образование). ISBN 978-5-534-11972-5.
- дополнительная литература:
- 1. Вульфсон, И. И. Теория механизмов и машин: расчет колебаний привода: учебное пособие для бакалавриата и магистратуры / И. И. Вульфсон, М. В. Преображенская, И. А. Шарапин. 3-е изд., перераб. и доп. Москва: Издательство Юрайт, 2019. 170 с. (Бакалавр и магистр. Академический курс). ISBN 978-5-534-05120-9.
- 2. Крайнев А. Ф. Словарь-справочник по механизмам. 2-е изд., перераб. и доп. М.: МАШИНОСТРОЕНИЕ, 1987. 560 с, ил.
- 3. Справочник по электрическим машинам: В 2 т. / Под общ. ред. И.П. Копылова и Б.К. Клокова. М.: Энергоатомиздат, 1988. ISBN 5-283-00500-3

#### 8 Материально-техническое обеспечение учебной дисциплины

- 8.1 Аудитория с мультимедийным проектором
- 8.2 Компьютерный класс

Дополнения и изменения к рабочей программе: на 20 \_\_\_\_/20\_\_\_\_\_уч.год В рабочую программу вносятся следующие изменения: Рабочая программа пересмотрена и одобрена на заседании кафедры « » Заведующий кафедрой ТМ на 20 /20 уч.год В рабочую программу вносятся следующие изменения: Рабочая программа пересмотрена и одобрена на заседании кафедры «\_\_» 20 г. Заведующий кафедрой ТМ на 20 /20 уч.год В рабочую программу вносятся следующие изменения: Рабочая программа пересмотрена и одобрена на заседании кафедры «\_\_» 20 г. Заведующий кафедрой ТМ на 20 /20 уч.год В рабочую программу вносятся следующие изменения: Рабочая программа пересмотрена и одобрена на заседании кафедры «\_\_»\_\_\_\_\_20\_\_г. Заведующий кафедрой ТМ Программа действительна на 20 /20 \_уч.год\_\_\_\_\_(заведующий кафедрой ТМ) \_\_уч.год\_\_\_\_\_\_ (заведующий кафедрой TM) на 20 /20 на 20 /20 уч.год (заведующий кафедрой ТМ) на 20\_\_\_\_/20\_\_\_\_\_уч.год\_\_\_\_\_\_\_(заведующий кафедрой ТМ) уч.год (заведующий кафедрой ТМ) на 20 /20